엔진 통합 제어



• 개요

- 1980년대 이전
 - 각 제어 장치들이 독립 장치로 사용
 - 아날로그 장치들을 조합해서 사용할 경우 용량이 매우 크기 때문
- 1980녕 대 이후
 - 마이크로 컴퓨터가 등장
 - 제어 기능을 프로그램화
 - 소형화와 기능 추가가 더 쉬워짐.
 - 연료분사와 점화제어는 통합하면 별도의 센서가 필요 없음.

· 점화시스템

- 개요
 - 강한 불꽃 에너지
 - 적절한 시기에 불꽃
- 점화 제어의 필요성
 - •
 - 저속 -
 - 고속 -
 - 저부하 -
 - 고부하 -
 - 과대진각 -
 - 과대지각 -

· 점화시스템 요구 사항

- 방전요구전압을 만족 -
 - •
 - •
 - 점화시기 -
 - 점화플러그 온도 -
 - 공연비 -
- 절연 저항
 - 10Mohm 이하면 전압 감소
 - 애자 파손시 내부에서 먼저 스파크 발생 엔진 실화
- 전파 잡음 방지 성능
 - 저항체가 있는 코일을 삽입하여 고주파 대역 방전 전류 소모

점화시스템



ㆍ 시스템 구성 요소

- 배터리
 - 전원 공급
- 점화스위치
 - 전원 공급/차단
- 점화코일

•

- 배전기

.

- 고압케이블
 - 2차측의 고전압을 각 실린더의 스파크플러그로 연결
- 점화플러그

•

• 고전압 발생 원리

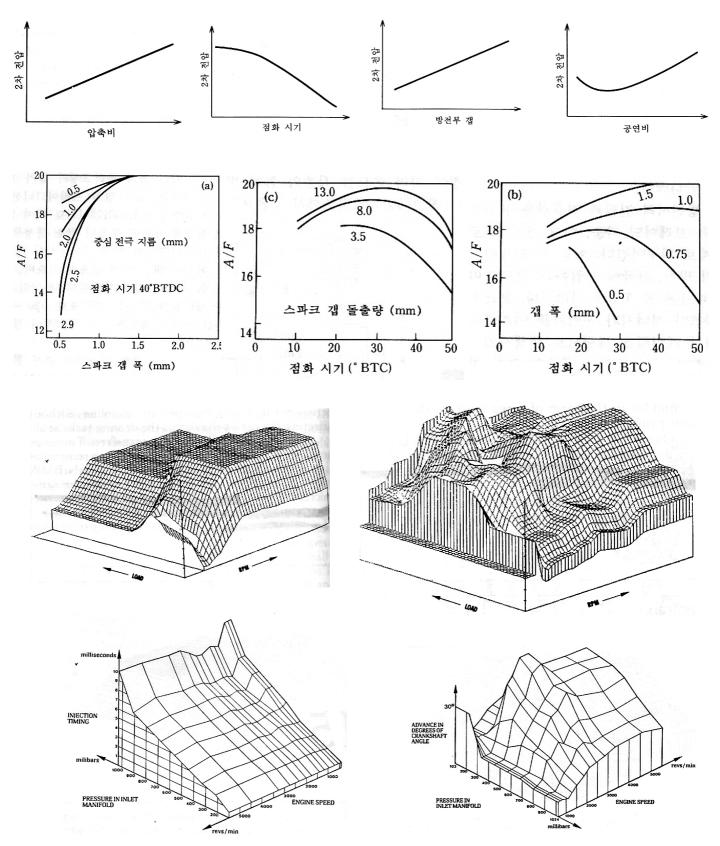
- 자기 유도 작용
- 상호 유도 작용(변압기)
 - .
 - •
 - •
 - •
 - •
 - _
- 드웰 앵글(통전 시간)

.

- 보통 3ms 정도
- 1차 전류가 포화될 때까지 흘려 주는 것이 좋으나,
- 저장되는 에너지는

점화시스템 - 점화시기





통합제어 -3



점화시스템 - 자기유도



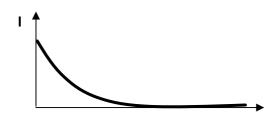
$$V = V_R + V_L$$
 $V_R = iR$
 $V_L = L \frac{di}{dt}$
 $V = Ri + L \frac{di}{dt}$

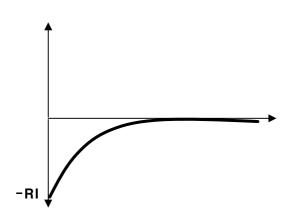
$$\frac{di}{dt} + \frac{R}{L}i = \frac{V}{L}$$
 $\ln i = -\frac{R}{L}t + C$
 $i = ce^{-\frac{R}{L}t}$ ·일반해

$$rac{R}{L}i=rac{V}{L}$$
 $i=rac{V}{R}$ ·특수해 $i=rac{V}{R}+ce^{-rac{R}{L}t}$ $i=rac{V}{R}(1-e^{-rac{R}{L}t})$ $i=rac{V}{R}(1-e^{-rac{t}{ au}})$ ·최종해

·흐르던 전류를 끊을 때

$$\begin{split} V_L &= -V_R \\ \frac{di}{dt} + \frac{R}{L}i &= 0 \\ i &= ce^{-\frac{R}{L}t} = I_0 e^{-\frac{R}{L}t} \\ V_L &= -V_R = -RI_0 e^{-\frac{R}{L}t} \end{split}$$





R값이 무한대로 커지면 전압도 무한대로 높아지다가 어느 순간에 방전한다.



